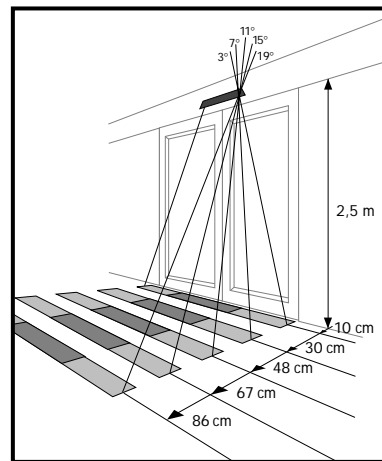
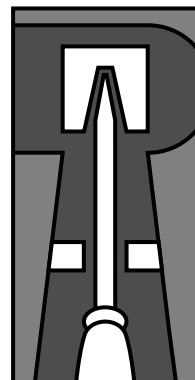
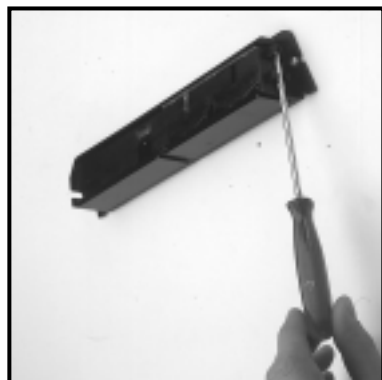


B. LA POSICIÓN DEL LÓBULO DE DETECCIÓN DELANTE DE LA PUERTA ESTÁ DETERMINADA POR LA POSICIÓN ANGULAR DEL ÓPTICO



- Introducir un destornillador en el muesca situada en el extremo derecho de su detector .
Con un suave movimiento de rotación, escoger el ángulo de inclinación deseado

CIERRE DEL DETECTOR



- Volver a poner la tapa como indicado anteriormente
- Cerrar el detector

LED DE SEÑALIZACIÓN



- Durante la puesta en servicio, el LED permanece encendido durante 20seg. máx. Se aconseja no provocar detecciones durante ese lapso de tiempo. Pasado ese lapso, el indicador luminoso LED se enciende cuando el detector detecta

FUNCIONAMIENTOS INCORRECTOS

INDICIOS	ACCIONES CORRECTORAS
El LED no se enciende	a. controlar el cableado de la alimentación b. controlar el conector de alimentación c. controlar la tensión de alimentación
La puerta se abre y cierra de forma ininterrumpida	a. aumentar la profundidad del lóbulo b. poner el dip-switch n°4 en posición ON (inmunidad reforzada) c. poner el dip-switch n°1 en posición OFF y luego en posición ON
El BFA1 detecta unicamente el movimiento cuando el dip-switch está en posición ON	a. controlar la tensión y luego volver a poner la tensión b. no efectuar movimientos en la zona de detección durante el tiempo de aprendizaje del entorno (20 seg.)

FAAC GUÍA DEL USUARIO DEL BFA 1

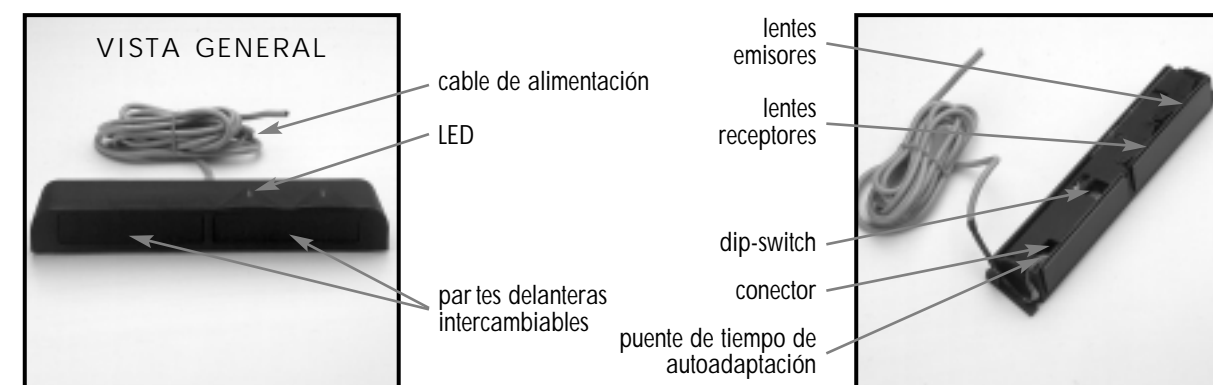


LA "CORTINA" ALTA SEGURIDAD IDEAL PARA TODA PUERTA AUTOMÁTICA

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

- Tecnología** : infrarrojo activo y microprocesador
- Altura de instalación** : • estándar : 2,2 m
• máxima : 3 m
- Distancia mínima con relación al plano de los batientes** : 0 , 1 m
- Angulo de inclinación** : de 3° a 21°
- Zona de detección a 2,2m de alto**
- lóbulo ancho : 2 m (A) x 0,1 m (P) (inclinable hasta 0,85m delante de la puerta)
 - lóbulo estrecho : 1 m (A) x 0,1 m (P) (inclinable hasta 0,85m delante de la puerta)
- Diámetro de cada haz a 2,2m de alto** : 0 , 1 m
- Número de haces**
- lóbulo ancho : 8 haces
 - lóbulo estrecho : 4 haces
- Modo de detección** : presencia y movimiento o movimiento solo
- Velocidad mínima de detección** : 0 cm/s (en blanco normalizado) en presencia
- Tiempo de autoadaptación** : 1 ó 10 min.
- Tiempo de respuesta** : < 50 ms
- Tensión de alimentación** : 12 a 30 V DC ±10%
12 a 24 V AC ±10%
- Frecuencia** : 50 a 60 Hz
- Consumo** : < 1 W (V A)
- Salida estándar relé inversor (contacto libre de potencial)**
- tensión máx. en los contactos : 60 V DC / 125 VAC
 - corriente máx. en los contactos : 1 A (resistivo)
 - poder de corte máx. : 30 W (DC) / 60 VA (AC)
- Tiempo de mantenimiento de la salida** : 1,5 s (fijo)
- Ajustes**
- dip-switch 1 : presencia (ON), movimiento (OFF)
 - dip-switch 2 : lógica de la salida
 - dip-switch 3 : frecuencia de emisión
 - dip-switch 4 : inmunidad normal (off) / inmunidad reforzada (on)
- por rotación del bloc óptico : profundidad del lóbulo
- por permutación de la parte delantera : ancho del lóbulo
- Gama de temperatura** : de -25°C a +55°C
- Inmunidad** : compatibilidad electromagnética (CEM) según 89/336/CEE
- Dimensiones** : 240mm (A) x 51mm (Alto) x 37mm (P)
- Peso** : 0,200 kg
- Material** : ABS y policarbonato
- Color** : gris antracita
- Largo del cable** : 3 m

DESCRIPCIÓN DEL DETECTOR



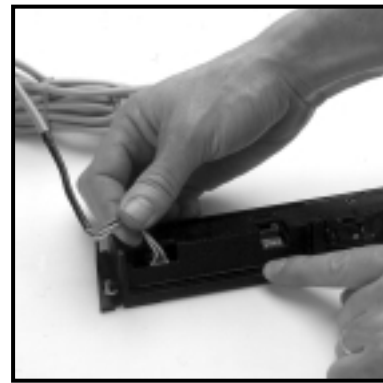
APERTURA Y DESMONTAJE DEL DETECTOR



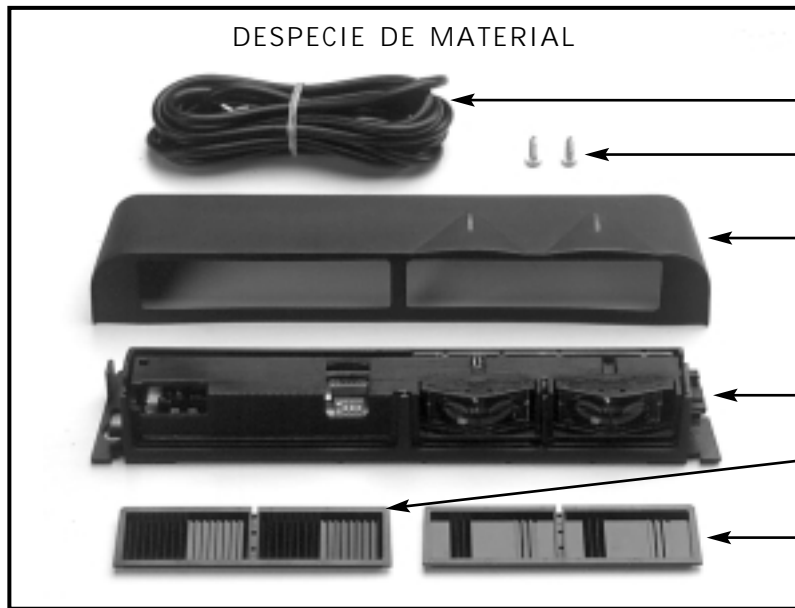
- Retirar la cubierta del sensor como indicado aquí arriba
- Introducir un pequeño destornillador por el lado derecho del captor y efectuar un palcaqueo suave



- Retirar suavemente las partes delanteras de sus guías
La parte delantera estriada sirve para obtener un lóbulo estrecho.
La parte delantera semiestriada sirve para obtener un lóbulo ancho



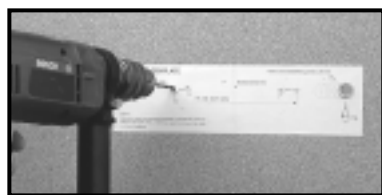
- Retirar el cable de su alojamiento y de su conector



DESPECIE DE MATERIAL

- ← cable
- ← 2 tornillos
- ← cubierta
- ← bloque óptico
- ← parte delantera estriada
- ← parte delantera semiestriada

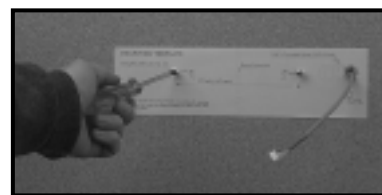
PREPARACIÓN DE LA FIJACIÓN DEL DETECTOR



- Pegar la plantilla modelo
- Taladrar según las indicaciones



- Hacer pasar el cable por el sitio previsto



- Introducir los tornillos
- No atornillar a fondo

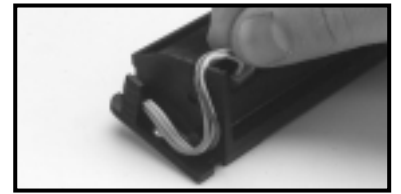
CONEXIÓN Y FIJACIÓN DEL DETECTOR



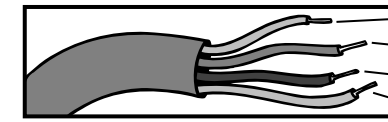
- Colocar correctamente el detector
- Apretar los 2 tornillos de fijación del detector



- Conectar al detector el cable de alimentación



- Fijarse en que el cable quede puesto en su sitio



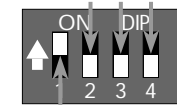
- MARRÓN = alimentación
- VERDE = alimentación
- BLANCO = COM
- AMARILLO = NO/NC

- Conectar el cable como indicado

CONFIGURACIÓN DE LAS FUNCIONES

1. CONFIGURACIÓN HABITUAL DEL CRYSTAL PRESENCE

Los dip-switches se representan frente, cuando el detector está instalado



DIP-SWITCH #1	DIP-SWITCH #2	DIP-SWITCH #3	DIP-SWITCH #4
 En posición OFF : detección de movimientos	 En posición OFF : normalmente abierto (NO)	 En posición OFF : frecuencia1 (funcionamiento normal)	 En posición OFF : funcionamiento normal
 En posición ON : detección presencia y movimientos	 En posición ON : normalmente cerrado (NC)	 En posición ON : frecuencia2* (para evitar interferencias entre 2 BFA1)	 En posición ON : inmunidad reforzada (emplear sólo en caso de detecciones intempestivas (reduce levemente la sensibilidad))

* : Nota : Cuando dos BFA1 se interfieren mutuamente, seleccione la frecuencia 1 para el primero y la frecuencia 2 para el segundo

2. CONFIGURACIÓN DEL TIEMPO DE AUTOADAPTACIÓN

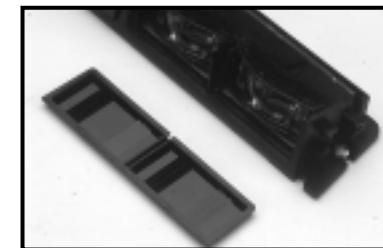
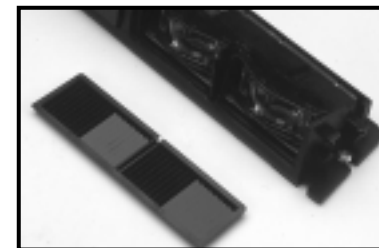
Puede escoger el tiempo de autoadaptación de su detector desplazando el puente de tiempo de autoadaptación situado cerca del conector de alimentación

1 min. = 10 min. =

ATENCIÓN : Cuando el BFA1 está destinado a proteger las hojas fijas de una puerta corredera a la apertura, fijese en conectar el BFA1 en la entrada "PARADA A LA APERTURA" del operador.
Cuando el BFA1 está destinado a proteger la hojas móviles de una puerta corredera al cierre, fijese en conectar el BFA1 en la entrada "REAPERTURA" del operador.

REGLAJES DE LAS DIMENSIONES DE LA ZONA DE DETECCIÓN

A. EL ANCHO DEL LÓBULO DE DETECCIÓN ESTÁ DETERMINADO POR LA ELECCIÓN DE LAS PARTES DELANTERAS



- Para obtener un lóbulo estrecho (1 m) :
parte delantera estriada delante de los ópticos

- Para obtener un lóbulo ancho (2 m) :
parte delantera semiestriada delante de los ópticos